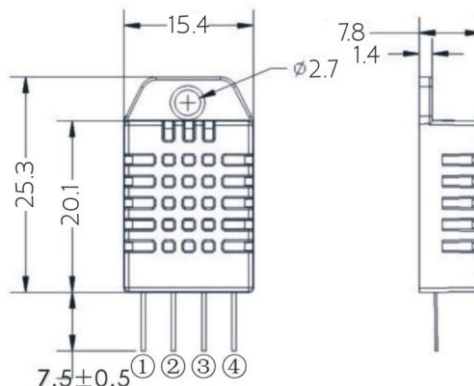


AM2313 湿敏电容数字温湿度传感器是一款含有已校准数字信号输出的温湿度复合型传感器。采用专用的温湿度采集技术，确保产品具有极高的可靠性与卓越的长期稳定性。传感器包括一个电容式感湿元件和一个高精度集成测温元件，并与一个高性能微处理器相连接。因此该产品具有品质卓越、超快响应、抗干扰能力强、性价比极高等优点。AM2313 通信方式采用标准 I<sup>2</sup>C 接口。I<sup>2</sup>C 通信方式采用标准的通信时序，用户可直接挂在 I<sup>2</sup>C 通信总线上，无需额外布线，使用简单。通信数据采用直接输出经温度补偿后的湿度、温度及校验 CRC 等数字信息，用户无需对数字输出进行二次计算，也无需要对湿度进行温度补偿，便可得到准确的温湿度信息。该通信方式使用方便，应用领域广泛。产品为 4 引线，连接方便，特殊封装形式可根据用户需求而提供。



实物图



外形尺寸 (单位: mm)

## 二、应用范围

暖通空调、除湿器、测试及检测设备、消费品、汽车、自动控制、数据记录器、气象站、家电、湿度调节、医疗、及其他相关湿度检测控制。

## 三、产品亮点

完全互换、成本低、长期稳定、相对湿度和温度测量、超长的信号传输距离、数字信号输出、精确校准、功耗极低、标准 I<sup>2</sup>C 总线数字接口。

## 四、接口定义

### 4.1 AM2313 引脚分配

表 1: AM2313 引脚分配

引脚	名称	描述
①	VDD	电源 (3.3V-5.5V)
②	SDA	串行数据, 双向口
③	GND	地
④	SCL	串行时钟, 输入口



图 1: AM2313 引脚分配图

### 4.2 电源引脚 (VDD GND)

AM2313 的供电电压范围为 3.3 - 5.5V, 建议供电电压为 5V。

### 4.3 数据线 (SDA SCL)

SCL 信号线为 I<sup>2</sup>C 通信时的时钟线, SCL 用于微处理器与 AM2313 之间的通讯同步。SDA 引脚为三态结构, 用于读、写传感器数据。具体的通信时序, 见通信协议的详细说明。

### 5.1 相对湿度

表 2: AM2313 相对湿度性能表

参数	条件	min	typ	max	单位
分辨率			0.1		%RH
			16		bit
精度 <sup>[1]</sup>	25°C		± 2		%RH
重复性			± 0.1		%RH
互换性		完全互换			
响应时间 <sup>[2]</sup>	1/e(63%)		<5		S
迟滞			± 0.3		%RH
漂移 <sup>[3]</sup>	典型值		<0.5		%RH/yr

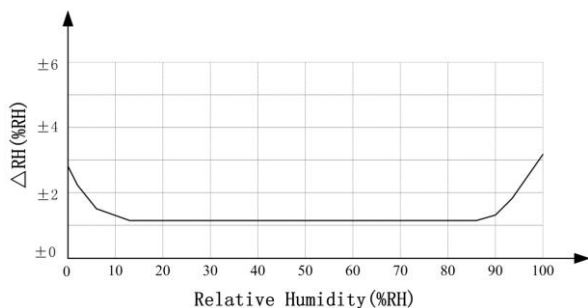


图 2: 25°C时 AM2313 的相对湿度最大误差

### 5.2 温度

表 3: AM2313 相对温度性能表

参数	条件	min	typ	max	单位
分辨率			0.1		°C
			16		bit
精度			± 0.3	± 0.4	°C
量程范围		-40		80	°C
重复性			± 0.2		°C
互换性		完全互换			
响应时间	1/e(63%)		<5		S
漂移			± 0.1		°C/yr

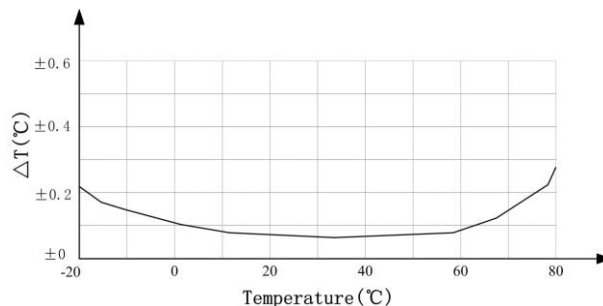


图 3: 温度传感器的温度最大误差

## 六、电气特性

电气特性，如能耗，高、低电平，输入、输出电压等，都取决于电源。表 4 详细说明了 AM2313 的电气特性，若没有标明，则表示供电电压为 5V。若想与传感器获得最佳效果，请设计时严格遵照表 4 与表 6 的条件设计。

表 4: AM2313 直流特性。

参数	条件	min	typ	max	单位
供电电压		3.3	5	5.5	V
功耗 <sup>[4]</sup>	休眠	10	15		μA
	测量		500		μA
	平均		300		μA
低电平输出电压	I <sub>OL</sub> <sup>[5]</sup>	0		300	mV
高电平输出电压	R <sub>p</sub> <25 kΩ	90%		100%	VDD
低电平输入电压	下降	0		30%	VDD
高电平输入电压	上升	70%		100%	VDD
R <sub>pu</sub> <sup>[6]</sup>	VDD = 5V VIN = VSS	30	45	60	kΩ
输出电流	开		8		mA
	三态(关)	10	20		μA
采样周期		2			S

[1] 此精度为出厂检验时,传感器在 25°C 和 5V, 条件下测试的精度指标, 其不包括迟滞和非线性, 且只适合非冷凝环境。

[2] 在 25°C 和 1m/s 气流的条件下, 达到一阶响应 63% 所需要的时间。

[3] 在挥发性有机混合物中, 数值可能会高一些。见说明书应用储存信息。

[4] 此数值为 VDD = 5.0V 在温度为 25°C 时, 2S/次, 条件下的平均值。

[5] 低电平输出电流。

[6] 表示上拉电阻。

## 7.1 标准 I<sup>2</sup>C 通信协议介绍

### 7.1.1 I<sup>2</sup>C 总线简介

AM2313 与微控处理器的接口形式是 I<sup>2</sup>C 串行总线，在此简要地介绍一下 I<sup>2</sup>C 总线协议标准。限于篇幅，无法列出协议的全部内容，更深层次的问题，请查阅相关的信息（可参考飞利浦公司的网站进行查阅）。

### 7.1.2 I<sup>2</sup>C 总线概述

飞利浦（Philips）于20多年前发明了一种简单的双向二线制串行通信总线，总线被称为Inter-I<sup>2</sup>C 总线。目前I<sup>2</sup>C 总线已经成为业界嵌入式应用的标准解决方案，被广泛应用在各式各样基于微控器的专业、消费与电信产品中，作为控制、诊断与电源管理总线。多个符合I<sup>2</sup>C 总线标准的器件都可以通过同一条I<sup>2</sup>C 总线进行通信，而不需要地址译码器。

I<sup>2</sup>C 总线只需要由两根信号线组成，一根是串行数据线SDA，另一根是串行时钟线SCL。一般具有I<sup>2</sup>C 总线的器件其SDA和SCL引脚都是漏极开路（或集电极开路）输出结构。因此实际使用时，SDA和SCL信号线都必须加上拉电阻（R<sub>p</sub>, Pull-Up Resistor）。上拉电阻一般取值3~10 kΩ。因此，当总线空闲时，这两条信号线都保持高电平，几乎不消耗电流；电气兼容性好，支持各种不同电压的逻辑器件接口；不同的两根总线之间可以直接相连，不需要额外的转换电路，支持多种通信方式一主多从是最常见的通信方式。此外还支持双主机通信、多主机通信以及广播模式等等。

I<sup>2</sup>C典型配置如图4所示。

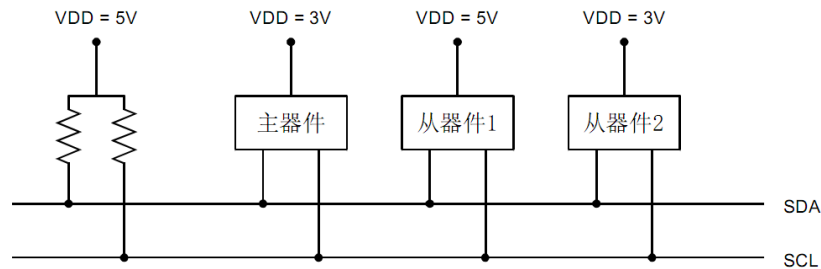


图4: I<sup>2</sup>C典型配置

### 7.1.3 I<sup>2</sup>C 总线协议规范

#### ◎ I<sup>2</sup>C 总线术语定义

I<sup>2</sup>C 总线通过串行数据 SDA 和串行时钟 SCL 线连接到总线上，使器件间传递信息 每个器件都有一个唯一的地址识别，而且都可以作为一个发送器或接收器（由器件的功能决定），器件在执行数据传输时也可以被看作是主机或从机，主机是初始化总线的数据传输并产生允许传输的时钟信号的器件。此时，任何被寻址的器件都被认为是从机。I<sup>2</sup>C 总线术语定义详细见表 5。

#### ◎ I<sup>2</sup>C 总线传送速率

I<sup>2</sup>C 总线的通信速率受主机控制，能快能慢。但是最高速率是有限制的，I<sup>2</sup>C 总线上数据的传输速率在标准模式下最快可达 100Kb/s。

#### ◎ I<sup>2</sup>C 总线位传输

I<sup>2</sup>C总线的位传输是通过数据线SDA 和时钟线SCL 两线共同完成的。在时钟线SCL 的高电平期间，数据线SDA 为低电平表示当前传输逻辑电平“0”；在时钟线SCL 的高电平期间，数据线SDA 为高电平表示当前传输逻辑电平“1”。逻辑“0”（低）和“1”（高）的电平，是由VDD 的相关电平决定（详细见表4 AM2313直流特性表）。同时每传输一个数据位就产生一个时钟脉冲。

术语	描述
发送器	发送数据到总线的器件
接收器	从总线接收数据的器件
主机	初始化发送 产生时钟信号和终止发送的器件
从机	被主机寻址的器件
多主机	同时有多于一个主机尝试控制总线 但不破坏报文
仲裁	是一个在有多个主机同时尝试控制总线 但只允许其中一个控制总线并使报文不被破坏的过程
同步	两个或多个器件同步时钟信号的过程

### ◎ 数据的有效性

数据线SDA 的数据必须在时钟的高电平周期保持稳定不变。数据线SDA 的高或低电平状态只有在时钟线SCL 处于低电平期间才允许改变。但是在I<sup>2</sup>C总线的起始和结束时例外（详细见起始条件和停止条件）。某些其它的串行总线可能规定数据在时钟信号的边沿（上升沿或下降沿）有效，但I<sup>2</sup>C总线则是电平有效。具体时序图见图5所示。

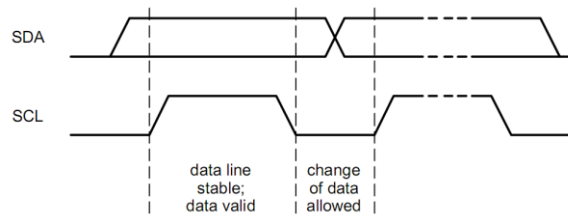


图 5: I<sup>2</sup>C 总线的位传输

### ◎ 起始和停止条件

**起始条件:** 当SCL处于高电平期间时，SDA从高电平向低电平跳变时产生起始条件。总线在起始条件产生后便处于忙的状态。起始条件常常简记为S。

**停止条件:** 当SCL处于高电平期间时，SDA从低电平向高电平跳变时产生停止条件。总线在停止条件产生后处于空闲状态。停止条件简记为P。

起始和停止条件示意图如图6所示。

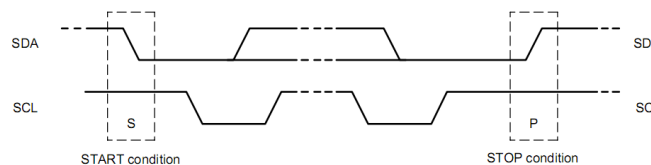


图 6: 起始和停止条件示意图

### ◎ 字节传输格式

I<sup>2</sup>C 总线以字节为单位收发数据。传输到SDA线上的每个字节必须为8位。每次传输的字节数量不受限制。首先传输的是数据的最高位（MSB 第7位），最后传输的是最低位（LSB，第0位）。另外

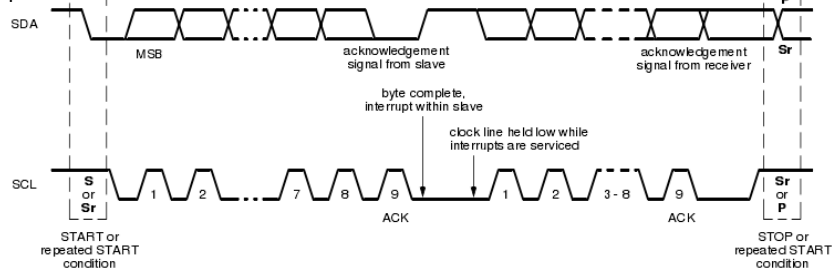


图7: I<sup>2</sup>C 总线的数据传输

### ◎ I<sup>2</sup>C 总线响应

在I<sup>2</sup>C总线传输数据过程中，每传输一个字节，都要跟一个应答状态位。接收器接收数据的情况可以通过应答位来告知发送器。应答位的时钟脉冲仍由主机产生，而应答位的数据状态则遵循“谁接收谁产生”的原则，即总是由接收器产生应答位，在响应的时钟脉冲期间接收器必须将SDA线拉低，使它在这个时钟脉冲的高电平期间保持稳定的低电平（见图8），当然必须考虑建立和保持时间（详细请查阅表6）。主机向从机发送数据时，应答位由从机产生；主机从从机接收数据时，应答位由主机产生。

I<sup>2</sup>C总线标准规定：应答位为0表示接收器应答（ACK），常常简记为A；为1则表示非应答（NACK），常简记为NA。发送器发送LSB之后，应当释放SDA线（拉高SDA），以等待接收器产生应答位。

如果接收器在接收完最后一个字节的数据，或者不能再接收更多的数据时，应当产生非应答信号来通知发送器。发送器如果发现接收器产生了非应答状态，则应当终止发送。

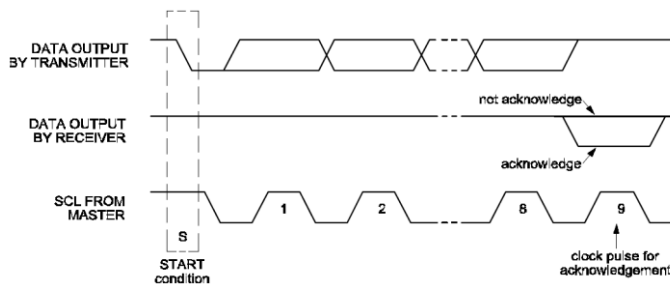


图8: I<sup>2</sup>C 总线的响应

### ◎ 从机地址

I<sup>2</sup>C总线不需要额外的地址译码器和片选信号。多个具有I<sup>2</sup>C总线接口的器件都可以连接到同一条I<sup>2</sup>C总线上，它们之间通过器件地址来区分。I<sup>2</sup>C总线的寻址过程是通常在起始条件后的第一个字节决定了主机选择哪一个从机，即7位寻址地址（另一种是10位寻址地址，有所不同，本传感器采用7位寻址地址）。第一个字节的位定义如图9所示，第一个字节的头7位组成了从机地址，最低位（LSB）是第8位。它决定了报文的方向，第一个字节的最低位（LSB）是“0”：表示主机会写信息到被选中的从机；“1”表示主机会向从机读信息。

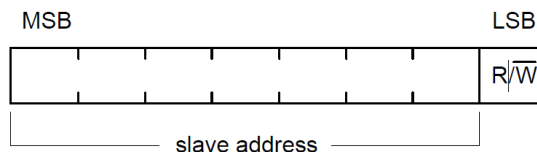


图9: 起始条件后的第一个字节

### ◎ 基本的数据传输格式示意图

图10、图11分别给出了 I<sup>2</sup>C 的发送和接收数据的基本格式。应当注意的是, 图11和图12情况不同的是, 在图11中, 主机在向从机发送最后一个字节的数据时, 从机可能应答也可能非应答, 但不管怎样主机都可以产生停止条件。如果主机在向从机发送数据 (甚至包括从机地址在内) 时检测到从机非应答, 则应当及时停止传输。

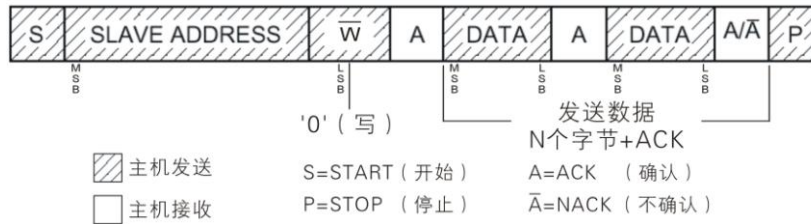


图 10: I<sup>2</sup>C 总线主机向从机发送数据基本格式

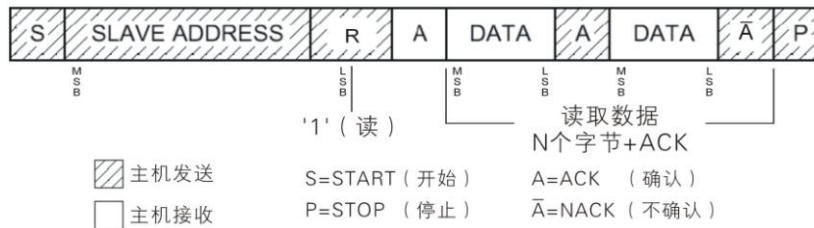


图 11: I<sup>2</sup>C 总线主机从从机接收数据的基本格式

## 7.2 AM2313 传感器 I<sup>2</sup>C 通信协议

AM2313 的串行接口为 I<sup>2</sup>C 总线, 完全按照 I<sup>2</sup>C 标准协议编址, 可直接挂在 I<sup>2</sup>C 总线上。AM2313 传感器的 I<sup>2</sup>C 的地址 (SLAVE ADDRESS) 为 0xB8, 在 I<sup>2</sup>C 标准总线的协议基础上, 基于 ModBus 协议, 制定了独有的通信协议, 降低了传输误码率。微控制器读 AM2313 传感器时, 请严格按照 AM2313 传感器的 I<sup>2</sup>C\_ModBus 通信协议及时序进行设计。

### 7.2.1 I<sup>2</sup>C 接口说明

AM2313 数字温湿度传感器作为从机, 与主机 (用户微处理器) 之间通讯方式采用标准 I<sup>2</sup>C 总线方式。为精确测量环境湿度, 减少温度对湿度的影响, AM2313 传感器在非工作期间, 自动转为休眠状态, 以降低功耗, 达到降低传感器自身发热对周围环境湿度值的影响。AM2313 工作模式采用被动式, 即主机通过指令唤醒传感器后, 再发送相应指令, 读取相应的温湿度值; 通信结束后, 传感器触发一次温湿度采集; 因此若长时间没有读传感器, 请连续读两次传感器 (两次读取最小间隔为 2 S), 以第二次值为最新测量值; 采集结束后传感器自动转为休眠状态。下次主机需再读传感器时, 需重新唤醒传感器。需注意的是主机通信从开始到结束, 最长时间为 3 S。若 3 S 内通信未完成, 传感器自动结束通信, 自动转为休眠状态, 主机如要再读读传感器, 需重新发送唤醒指令。

### 7.2.2 I<sup>2</sup>C 接口特性

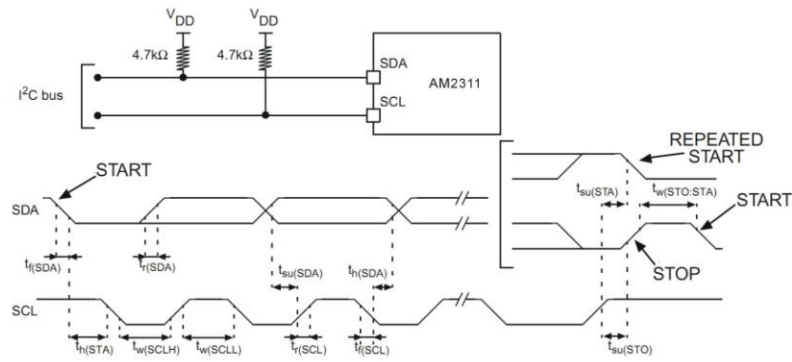


图 12: AM2313 典型的 I2C 总线应用电路和时序图

表 6: AM2313 传感器 I<sup>2</sup>C 接口特性

符号	参数	标准 I2C 模式		单位
		min	max	
SCL 时钟频率			100	kHz
tw(SCLL)	SCL 时钟低时间	4.7		μs
tw(SCLH)	SCL 时钟高时间	4.0		
tsu(SDA)	SDA 建立时间	250		ns
th(SDA)	SDA 数据保持时间	0 <sup>[1]</sup>		
tr(SDA)	SDA 和 SCL 上升时间		1000	
tr(SCL)				
tf(SDA)	SDA 和 SCL 下降时间		300	
tf(SCL)				
th(STA)	开始条件保持时间	4.0		μs
tsu(STA)	重复的开始条件建立时间	4.7		
tsu(STO)	停止条件建立时间	4.0		μs
tw(STO:STA)	停止至开始条件时间(总线空闲)	4.7		μs
Cb	每条总线的容性负载		400	pF

### 7.2.3 通信协议

AM2313 传感器的 I<sup>2</sup>C 通信协议, 是在标准 I<sup>2</sup>C 总线协议的基础上, 参照 ModBus 协议, 根据 AM2313 传感器自身的特点, 组合而成的 I<sup>2</sup>C\_ModBus 协议。具体格式如下:

#### ◎ 通讯数据 (信息帧) 格式

数据格式:

数据长度:

I2C 地址+R/W	功能码	数据区	CRC 校验 <sup>[1]</sup>
1 个字节 <sup>[2]</sup>	1 个字节	N 个字节	16 位 CRC 码 (冗余循环码)

[1] 如果接口不允许延长低电平时间, 则只需要遵守开始条件的最长保持时间。

[3] CRC 校验算法, 详细见: CRC 码的计算方法; 详细见下文。

当通讯命令由发送设备（主机）发送至传感器时，符合传感器 I<sup>2</sup>C 地址的命令，传感器才进行接收，并根据功能码及相关要求读取信息；然后把执行结果（数据）返送给主机。返回的信息中包括功能码、执行后的数据以及 CRC 校验码（用户可不读取其 CRC，可直接发送停止条件）。

### ◎ 通讯 I<sup>2</sup>C 从机地址

AM2313 传感器每个 I<sup>2</sup>C 地址都相同，且为 0xB8。因此同一条总线上只能挂一个 AM2313 传感器，传感器只有在收到起始信号及与本身 I<sup>2</sup>C 地址相同时才会响应主机。

### ◎ 通讯 I<sup>2</sup>C 的功能码

功能码是每次通讯信息帧传送的第一个字节。I<sup>2</sup>C\_ModBus 通讯规则，可定义的功能码为 1 到 127。作为主机请求发送，通过功能码告诉从机应执行什么动作。作为从机响应，从机返回的功能码与从主机发送来的功能码一样，则表明从机已响应主机并且已进行相关的操作。I<sup>2</sup>C\_ModBus 部分功能码说明见表 7。

表 7: I<sup>2</sup>C\_ModBus 部分功能码

功能码	定义	操作（二进制）
0x03	读寄存器数据	读取一个或多个寄存器的数据
0x10	写多路寄存器	把多组二进制数据写入多个寄存器

### ◎ 通讯 I<sup>2</sup>C 的数据区

数据区包括需要由传感器返回何种信息或执行什么动作。这些信息可以是数据（如：温度值、湿度值、传感器设备信息，用户写入数据等等）、参考地址等。例如，主机通过功能码 03 告诉传感器返回寄存器的值（包含要读取寄存器的起始地址及读取寄存器的长度），则返回的数据包括寄存器的数据长度及寄存器的数据内容。

传感器采用自定义的 I<sup>2</sup>C\_Modbus 通讯协议，主机利用通讯命令（功能码 03），可以任意读取其数据寄存器，其数据寄存器表详见表 8。传感器的数据寄存器存储了温湿度值及传感器相应设备信息及其他相关信号；每个数据寄存器是单字节（8 个位）的二进制数据；一次最多可读取传感器的 10 个寄存器的数据，超过读取长度，传感器会返回相应错误代码。错误代码信息见附表 1。

表 8: AM2313 数据寄存器表

寄存器信息	地址	寄存器信息	地址	寄存器信息	地址	寄存器信息	地址
湿度高位	0x00	设备型号高位	0x08	用户寄存器 1 高位	0x10	保留	0x18
湿度低位	0x01	设备型号低位	0x09	用户寄存器 1 低位	0x11	保留	0x19
温度高位	0x02	版本号	0x0A	用户寄存器 2 高位	0x12	保留	0x1A
温度低位	0x03	设备 ID(24-31) Bit	0x0B	用户寄存器 2 低位	0x13	保留	0x1B
保留	0x04	设备 ID(16-23) Bit	0x0C	保留	0x14	保留	0x1C
保留	0x05	设备 ID(8 - 15) Bit	0x0D	保留	0x15	保留	0x1D
保留	0x06	设备 ID(0 - 7) Bit	0x0E	保留	0x16	保留	0x1E
保留	0x07	状态寄存器	0x0F	保留	0x17	保留	0x1F



温度分辨率是 16Bit，温度最高位（Bit15）等于 1 表示负温度，温度最高位（Bit15）等于 0 表示正温度；温度除了最高位（Bit14~Bit0）表示传感器串出的温度值。传感器串出的温度值是实际温度值的 10 倍；

◎ 状态寄存器

状态寄存器，Bit7~Bit0 位，暂时保留

状态寄存器位	Bit7	Bit6	Bit5	Bit4	Bit3	Bit2	Bit1	Bit0
功能介绍	保留	保留	保留	保留	保留	保留	保留	保留

◎ I<sup>2</sup>C\_ModBus 功能码简介

一、功能码“03”：读传感器的多路寄存器

主机发送读帧格式：

START+ (I<sup>2</sup>C 地址+W )+功能码 (0x03 )+起始地址+寄存器个数+STOP

主机读取返回数据：

START+ (I<sup>2</sup>C 地址+R )+连续读取传感器返回的数据+STOP

传感器响应帧格式：

功能码 (0x03 )+寄存器个数+数据+CRC<sup>[1]</sup>

例如：主机连续读取传感器的数据：起始地址为0x00的4个传感器的寄存器数据。

传感器的数据寄存器的地址和数据为：

寄存器地址	寄存器数据	数据说明	寄存器地址	寄存器数据	数据说明
0x00	0x01	湿度高位	0x02	0x00	温度高位
0x01	0xF4	湿度低位	0x03	0xFA	温度低位

主机发送的报文格式：

主机发送	字节数	发送的信息	备注
传感器地址	1	0xB8	传感器 I <sup>2</sup> C 地址 (0xB8 )+W (0)
功能码	1	0x03	读取寄存器
起始地址	1	0x00	寄存器起始地址为 0x00
寄存器个数	1	0x04	读取寄存器个数

传感器响应返回的报文格式：

从机响应	字节数	发送的信息	备注
功能码	1	0x03	读取寄存器
返回字节数	1	0x04	返回 4 个寄存器共 4 个字节
寄存器 1	1	0x01	地址为 0x00 的内容 (湿度高字节)
寄存器 2	1	0xF4	地址为 0x01 的内容 (湿度低字节)
寄存器 3	1	0x00	地址为 0x02 的内容 (温度高字节)
寄存器 4	1	0xFA	地址为 0x03 的内容 (温度低字节)

[1]： CRC 校验的计算详见后面 CRC 校验介绍，传感器返回所有数据均有 CRC 校验，用户可选择读取或不读取。

从传感器读回的温湿度值,只要把数值转化成十进制数再除以 10 便是对应的温湿度值,对应的温度单位为℃,湿度单位为%RH。例如上面读回的数据:

湿度: 01F4 = 1 × 256 + 15 × 16 + 4 = 500 => 湿度 = 500 ÷ 10 = 50.0%RH;

温度: 00FA = 15 × 16 + 10 = 250 => 温度 = 250 ÷ 10 = 25.0℃

注意: CRC 验证码可由 CRC 码的计算代码得出,然后与传感器传的 CRC 码进行对比;相同,则认为数据接收正确,否则,认为数据有误码。

## 二、功能码“10”:向传感器写多路寄存器

主机利用这个功能码可以把多个数据保存到传感器的寄存中。AM2313 传感器的单个寄存器为 1 字节,即 8 个位。传感器一次最多允许保存 10 个数据寄存器。因此,主机单次最多向传感器保存 10 个寄存器。超过 10 个,传感器会返回相应错误代码。

主机发送写帧格式:

START+(I<sup>2</sup>C 地址+W)+功能码(0x10)+起始地址+寄存器个数+保存数据+CRC+STOP

主机读取确认指令:

START+(I<sup>2</sup>C 地址+R)+读取传感器返回的数据+STOP

传感器响应帧格式:

功能码(0x10)+起始地址+寄存器个数+CRC

例如:主机要把 01, 02 保存到地址为 10、11 的传感器寄存器中去。

主机发送的报文格式:

主机发送	字节数	发送的信息	备注
传感器地址	1	0xB8	传感器 I <sup>2</sup> C 地址 (0xB8) + W (0)
功能码	1	0x10	写多路寄存器
起始地址	1	0x10	要写入的寄存器的起始地址
保存字长度	1	0x02	保存数据的字长度 (共2字)
保存数据 1	1	0x01	保存数据 (地址: 10)
保存数据 2	1	0x02	保存数据 (地址: 11)
CRC 码	2	C092	主机计算得到的CRC码,低字节在前 (I <sup>2</sup> C地址不纳入CRC计算)

传感器响应返回的报文格式:

从机响应	字节数	发送的信息	备注
功能码	1	0x10	写多路寄存器
起始地址	1	0x10	保存的起始地址
保存数据长度	1	0x02	传感器保存数据长度
CRC 码	2	FC04	传感器计算返回CRC码,低字节在前;

### ◎ CRC 校验

主机或传感器可用校验码进行判别接收信息是否正确。由于电子噪声或一些其它干扰,信息在传输过程中有时会生成错误,错误校验码(0755-83376489)以(0755-83376182)器-MAIL:szss20@163.com中的信息是否有误,错误的数据可以放弃(无论是发送还是接收),这样增加了系统的安全和效率。

设备（主机）计算，放置于发送信息帧的尾部，I<sup>2</sup>C地址不纳入CRC计算。CRC不管是发送还是接收都是按低字节在前，高字节在后的格式进行发送。接收信息的设备（传感器）再重新计算接收到信息的CRC，比较计算得到的CRC是否与接收到的相符，如果两者不相符，则表明出错。用户需特别注意的是，读传感器指令无需加CRC校验；写传感器时，必需加CRC校验；且所有返回数据均有CRC。

### ◎ CRC 码的计算方法

1. 预置1个16位的寄存器为十六进制FFFF（即全为1）；称此寄存器为CRC寄存器；
2. 把第一个8位二进制数据（既通讯信息帧的第一个字节）与16位的CRC寄存器的低8位相异或，把结果放于CRC寄存器；
3. 把CRC寄存器的内容右移一位（朝低位）用0填补最高位，并检查右移后的移出位；
4. 如果移出位为0：重复第3步（再次右移一位）；如果移出位为1：CRC寄存器与多项式A001（1010 0000 0000 0001）进行异或；
5. 重复步骤3和4，直到右移8次，这样整个8位数据全部进行了处理；
6. 重复步骤2到步骤5，进行通讯信息帧下一个字节的处理；
7. 将该通讯信息帧所有字节按上述步骤计算完成后，得到的16位CRC寄存器的高、低字节进行交换；
8. 最后得到的CRC寄存器内容即为：CRC码。

### ◎ CRC 码的 C 语言计算代码

说明：此程序计算\*ptr内前len长度个字节的CRC码。

```
unsigned short crc16(unsigned char *ptr, unsigned char len)
```

```
{  
    unsigned short crc=0xFFFF;  
    unsigned char i;  
    while(len--)  
    {  
        crc ^=*ptr++;  
        for(i=0;i<8;i++)  
        {  
            if(crc & 0x01)  
            {  
                crc>>=1;  
                crc^=0xA001;  
            }else  
            {  
                crc>>=1;  
            }  
        }  
    }  
    return crc;  
}
```

## 7.2.4 I<sup>2</sup>C 通信时序

AM2313 传感器 I<sup>2</sup>C 通信方式，虽然是按照标准的 I<sup>2</sup>C 通信时序，但必需按照我们的通信协议及通信时序要求，才能准确的读写传感器。请设计时严格按照通信协议及时序进行读取。

### ◎ I<sup>2</sup>C读写完整时序示例

SUNSTAR 自动化 <http://www.sensoric.com/> 电话: 0755-83376489 FAX: 0755-83376182 邮编: 518107 邮箱: [szs@201163.com](mailto:szs@201163.com)

写，否则将出现无法读取传感器或数据不正确等情况。图中的几个时序特别需注意，详细见图中



图 13: I<sup>2</sup>C 读写传感器完整示例图

### ◎ I<sup>2</sup>C 读写时序分解

读或写传感器，必需按以下三个步骤进行，否则将无法通信或无法读出正确的数据：

#### 步骤一：唤醒传感器

为了降低传感器自身发热带来的湿度误差，传感器在非工作状态，处于休眠状态，因此要读传感器必须先唤醒传感器，才能进行发送读写指令，否则传感器将不作响应。须注意的是，在唤醒传感器时，发送的 I<sup>2</sup>C 地址，传感器不会回应 ACK，但主机必须发送确认是否回 ACK 的时钟，即第九个 SCL 时钟信号。唤醒传感器的操作为如下指令：

主机发送起始信号加起始地址后，等待一段时间（等待时间至少 800µs，最大 3ms；如主机是硬件 I<sup>2</sup>C，则无需等待，硬件 I<sup>2</sup>C 会自动等待），然后发送停止信号。

即：起始信号+0xB8+等待(800us-3ms)+停止信号 时序图如图 14 所示。

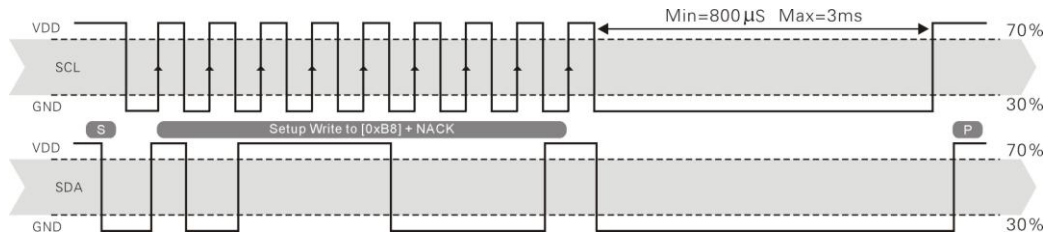


图 14: 唤醒传感器

#### 步骤二 发送读指令或发送写指令

唤醒 AM2313 传感器后，就可完全按照标准的 I<sup>2</sup>C 读写时序了，最大速度支持 100Kb/s。读取温湿度示例，如图 15 所示。

主机发送指令为：START+0xB8 (SLA) +0x03(功能码)+0x00(起始地址)  
+0x04(寄存器长度)+STOP

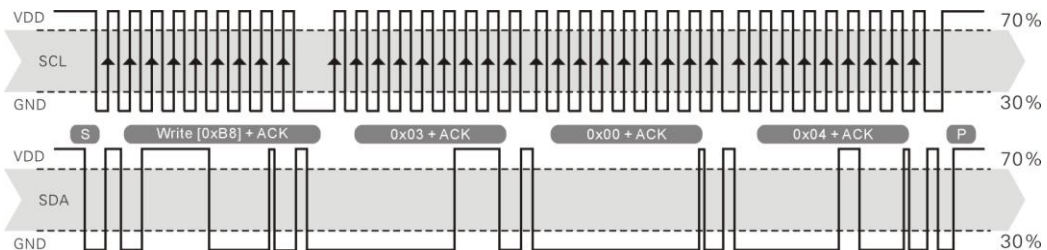


图 15: 发送读温湿度指令示例

#### 步骤三 读返回数据或确认信号

发送读/写指令后，主机需等待至少 1.5ms，然后再发送读取时序，读取返回数据示例如图 16

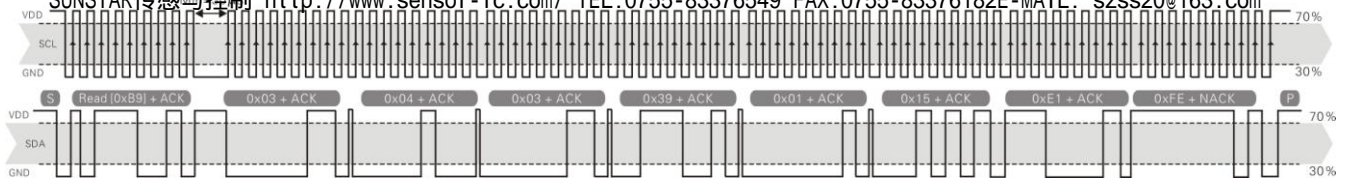


图 16: 读取温湿度值示例

主机读回数据为:

0x03(功能码)+0x04(数据长度)+0x03(湿度高位)+0x39(湿度低位)+

0x01(温度高位)+0x15(温度低位)+0xE1(CRC 校验码低字节)+ 0xFE(CRC 校验码高字节);

因此:  $0339H = 3 \times 256 + 3 \times 16 + 9 = 825 \Rightarrow \text{湿度} = 825 \div 10 = 82.5\%RH$ ;

$0115H = 1 \times 256 + 1 \times 16 + 5 = 277 \Rightarrow \text{温度} = 277 \div 10 = 27.7^\circ C$

通过以上三个步骤可完成对传感器所有寄存器的读、写操作（用户可写寄存器，只有5个，即状态寄存器，四个用户寄存器，同时，状态寄存器，只能单独写入，否则会报错）；用户在设计时，必须完全按照以上三个步骤进行读写。

传感器发送完数据后，触发一次温湿度测量；测量完成后，记录温湿度值，此时一次通信全部完成，传感器自动转入休眠状态；因此如长时间未读传感器，连续读取二次传感器，以第二次读回的温湿度为最新的值（连续读取最小间隔为2S）。

### 7.2.5 外设读取流程图

AM2313 传感器读取 I<sup>2</sup>C 流程图示意图如图 17 所示,同时我们公司还提供了 C51 的读取代码示例,需下载的客户,请登录我公司的网站 ([www.aosong.com](http://www.aosong.com)) 进行相关下载,此说明书不提供代码说明。

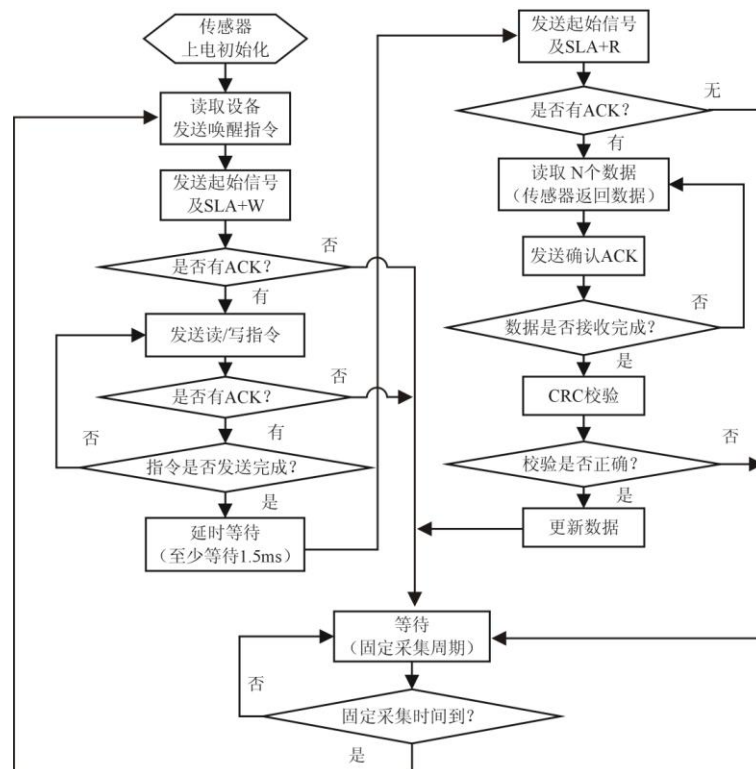


图 17: 用 I<sup>2</sup>C 读传感器流程图

附表 1: I<sup>2</sup>C MODBUS 通信协议总表

SUNSTAR 传感与控制 <http://www.sensor-ic.com/> TEL:0755-83376549 FAX:0755-83376182E-MAIL: szss20@163.com

读取总线说明: I<sup>2</sup>C 的地址为 0xB8; 一次最多访问 10 个寄存器;  
 读取总线一次通信时间最长时间为 3 S。  
 传感器每次返回数据都加 CRC 校验, 用户可选择不读 CRC 校验。

**读传感器帧格式:** 主机帧格式: (SLA+W)+功能码 (0x03)+起始地址+寄存器个数  
 从机帧格式: 功能码 (0x03)+数据长度+返回数据+CRC

**写传感器帧格式:** 主机帧格式: (SLA+W)+功能码 (0x10)+起始地址+寄存器个数+保存数据+CRC  
 从机帧格式: 功能码 (0x03)+起始地址+寄存器个数+CRC

**AM2313 传感器寄存器列表:**

寄存器信息	地址	寄存器信息	地址	寄存器信息	地址	寄存器信息	地址
湿度高位	0x00	设备型号高位	0x08	用户寄存器 1 高位	0x10	保留	0x18
湿度低位	0x01	设备型号低位	0x09	用户寄存器 1 低位	0x11	保留	0x19
温度高位	0x02	版本号	0x0A	用户寄存器 2 高位	0x12	保留	0x1A
温度低位	0x03	设备 ID(24-31) Bit	0x0B	用户寄存器 2 低位	0x13	保留	0x1B
保留	0x04	设备 ID(16-23) Bit	0x0C	保留	0x14	保留	0x1C
保留	0x05	设备 ID(8 - 15) Bit	0x0D	保留	0x15	保留	0x1D
保留	0x06	设备 ID(0 - 7) Bit	0x0E	保留	0x16	保留	0x1E
保留	0x07	状态寄存器	0x0F	保留	0x17	保留	0x1F

**状态寄存器定义:** Bit7-Bit0 位保留;

**温度格式:** 温度最高位 (Bit15) 等于 1 表示负温度, 温度最高位 (Bit15) 等于 0 表示正温度; 温度除了最高位 (Bit14~Bit0) 表示传感器串出的温度值。传感器串出的温度值是实际湿度值的 10 倍;

**写传感器:** 可供用户写的寄存器为(0x0F~0x13); 其他寄存器禁止写, 且状态寄存器只能单独写。

**读写示例:**

功 能	功能码	始地址	帧数据内容
读取温湿度	0x03	0x00	发送: (SLA+W)+0x03+0x00+0x04
			返回: 0x03+0x04+湿度高位+湿度低位+温度高位+温度低位+CRC
读取温度	0x03	0x02	发送: (SLA+W)+0x03+0x02+0x02
			返回: 0x03+0x02+温度高位+温度低位+CRC
读取湿度	0x03	0x00	发送: (SLA+W)+0x03+0x00+0x02
			返回: 0x03+0x02+湿度高位+湿度低位+ CRC
读设备信息	0x03	0x08	发送: (SLA+W)+0x03+0x08+0x07
			返回: 0x03+0x07+设备型号(16 位)+版本号(8 位)+ ID(32 位)+CRC
写状态寄存器	0x10	0x0F	发送: (SLA+W)+0x10+0x0F+0x01+0x01+0xF4 (低位)+0xB7 (高位)
			注释: 功能码+寄存器起始地址+寄存器个数+保存内容+CRC
			返回: 0x10+0x0F+0x01+0xB4 (低字节)+0x35 (高字节)
			注释: 功能码+寄存器起始地址+寄存器个数+ CRC
写用户寄存器 1	0x10	0x10	发送: (SLA+W)+0x10+0x10+0x02+0x01+0x02+0xC0+0x92
			返回: 0x10+0x10+0x02+0xFC+0x04

### 1、工作与贮存条件

超出传感器建议的工作范围可能导致高达3%RH的临时性漂移信号。返回正常工作条件后，传感器会缓慢地向校准状态恢复。要加速恢复进程可参阅“恢复处理”。在非正常工作条件下长时间使用，会加速产品的老化。

避免将元件长期放在结露和干燥的环境中以及以下环境。

A、盐雾

B、酸性或氧化气体，例如二氧化硫，盐酸

推荐的存储环境

温度：10~40℃ 湿度：60%RH 以下

### 2、暴露在化学物质中的影响

电容式湿度传感器的感应层会受到化学蒸汽的干扰，化学物质在感应层中的扩散可能导致测量值漂移和灵敏度下降。在一个纯净的环境中，污染物质会缓慢地释放出去。下文所述的恢复处理将加速实现这一过程。高浓度的化学污染（如乙醇）会导致传感器感应层的彻底损坏。

### 3、温度影响

气体的相对湿度，在很大程度上依赖于温度。因此在测量湿度时，应尽可能保证湿度传感器在同一温度下工作。如果与释放热量的电子元件共用一个印刷线路板，在安装时应尽可能将传感器远离电子元件，并安装在热源下方，同时保持外壳的良好通风。为降低热传导，传感器与印刷电路板的其它部分铜镀层应尽可能最小，并在两者之间留出一道缝隙。

### 4、光线影响

长时间暴露在太阳光下或强烈的紫外线辐射中，会使性能降低。

### 5、恢复处理

置于极限工作条件下或化学蒸汽中的传感器，通过如下处理程序，可使其恢复到校准时的状态。在45℃和<10%RH的湿度条件下保持2小时（烘干）；随后在20-30℃和>70%RH的湿度条件下保持5小时以上。

### 6、配线注意事项

信号线材质量会影响电压输出质量,推荐使用高质量屏蔽线。

### 7、焊接信息

手动焊接，在最高300℃的温度条件下接触时间须少于3秒。

### 8、产品升级

具体请咨询奥松电子技术部门。

未经版权所有人的事先书面许可，不得以任何形式或者任何手段，无论是电子的还是机械的（其中包括影印），对本手册任何部分进行复制，也不得将其内容传达给第三方。该说明手册内容如有变更，恕不另行通知。

奥松电子和第三方拥有软件的所有权，用户只有在签订了合同或软件使用许可证后方可使用。

## 十、警告及人身伤害

勿将本产品应用于安全保护装置或急停设备上，以及由于该产品故障可能导致人身伤害的任何其它应用中，除非有特别的目的或有使用授权。在安装、处理、使用或维护该产品前要参考产品数据表及应用指南。如不遵从此建议，可能导致死亡和严重的人身伤害。本公司将不承担由此产生的人身伤害或死亡的所有赔偿，并且免除由此对公司管理者和雇员以及附属代理商、分销商等可能产生的任何索赔要求，包括：各种成本费用、赔偿费用、律师费用等等。

## 十一、品质保证

本公司对其产品的直接购买者提供为期 3 个月的质量保证(自发货之日起计算)。以公司出版的该产品的数据手册的技术规格为准。如果在保质期内，产品被证实质量确实存有缺陷，公司将提供免费的维修或更换。用户需满足下述条件：

- ① 该产品在发现缺陷 14 天内书面通知公司；
- ② 该产品应由购买者付费邮寄回公司；
- ③ 该产品应在保质期内。

本公司只对那些应用在符合该产品技术条件的场合而产生缺陷的产品负责。公司对其产品应用在那些特殊的应用场合不做任何的保证、担保或是书面陈述。同时公司对其产品应用到产品或是电路中的可靠性也不做任何承诺。